

目 次

5月13日(木)

9:40-10:30 [ロボット] 司会:上野 誠也(横浜国立大学)

- [1] 運動量保存に基づく柔軟ベース上冗長マニピュレータのダイナミック特異点通過追従制御 (1)
○ 原 直行, 金宮 好和, 佐藤 大祐(東京都市大学)
- [2] 自律型空中浮遊ロボットによる地形スキャンニングと定高度誘導方式の検討 (9)
○ 平社 信人, 富岡 恭平, 石坂 卓弥(群馬高専)

10:45-12:00 [航空機の同定と制御] 司会:藤森 篤(山梨大学)

- [3] 無人飛行船のNDI飛行制御について (13)
○ 大手 直樹(首都大学東京), 横山 信宏(防衛大学校)
張替 正敏(宇宙航空研究開発機構)
- [4] 植物ホルモンの概念を用いた複数無人航空機の編隊形状の安定性 (21)
○ 篠 章子, 上野 誠也(横浜国立大学)
- [5] 非線形スムージングによる航空機のシステム同定 (29)
○ 横山 信宏(防衛大学校)

13:00-14:15 [移動体の制御] 司会:長塩 知之(電気通信大学)

- [6] マイコンを搭載した脚車輪型移動ロボットの速度フィードバック制御 (37)
○ 渡辺 陽平, 野中 謙一郎(東京都市大学)
- [7] 車両の自律走行に関する研究 (45)
—ラフ集合とファジィ・ニューラルネットワークを用いた軌道追従—
○ 中野 主翼, 高氏 龍之介, 陳山 鵬, 山下 光司(三重大学)
- [8] 大型船舶の操縦性能を小型練習船で再現する制御システムの開発 (51)
○ 岩切 敬晃, 岡崎 忠胤(東京海洋大学)

14:30-15:45 [航空機の制御] 司会:横山 信宏(防衛大学校)

- [9] 閉ループ平衡化打ち切りとホモトピー法とによるPID制御器設計用低次元モデルの決定 (57)
○ 近藤 弘幸, 越智 徳昌(防衛大学校)
- [10] コントローラ低次元手法による能動フラッタ抑止に対する
低次元ゲインスケジューリング制御系設計 (65)
○ 藤森 篤, 中田 光則, 大原 伸介(山梨大学)
- [11] RCヘリコプターの積分型SMCによるモデルベース高度制御 (73)
○ 杉崎 寛和, 野中 謙一郎(東京都市大学)

16:00-16:05 「先端航法誘導技術調査研究会」主査挨拶

上野 誠也(横浜国立大学)

16:05-17:05 [特別講演1] 司会:野中 謙一郎(東京都市大学)

マルチエージェントシステムの合意問題と協調取り囲み

滑川 徹(慶應義塾大学)

17:30-19:00 懇親会

5月14日(金)

9:30-10:45 [宇宙機の制御] 司会:池田 裕一(信州大学)

- [12] 宇宙機の非線形トラッキング制御問題とその解法について (81)
○ 阪本 篤志, 長塩 知之, 木田 隆(電気通信大学)
- [13] ゲインスケジューリング制御における区分点の設定に関する一考察 (87)
○ 濱田 吉郎(宇宙航空研究開発機構)
- [14] 人工衛星の最短時間姿勢変更におけるCMGの最適初期ジンバル角 (93)
○ 上野 誠也, 新倉 淳也(横浜国立大学)

11:00-11:50 [制御] 司会:濱田 吉郎(JAXA)

- [15] スライディングモード制御による宇宙機の非線形サンプル値制御 (97)
○ 池田 裕一(信州大学)
- [16] 一般化KYP補題を用いた柔軟衛星のDVDFB制御器の H_{∞} 最適設計 (101)
○ 高久 雄一, 長塩 知之, 木田 隆(電気通信大学)

13:00-14:00 [特別講演2] 司会:張替 正敏(JAXA)

衛星搭載アンテナを例とした展開宇宙構造の技術継承と課題

— 台風の中で団扇の風力を測る? —

目黒 在(東京都市大学)

14:00-14:05 閉会の挨拶

「先端航法誘導技術調査研究会」副主査 張替 正敏(JAXA)

14:30-15:30 見学会 東京都市大学 工学部 機械システム工学科 研究室見学