

# 目 次

5月14日(木)

9:20-10:35 [航空機同定・制御] 司会:今度 史昭(信州大学)

- [1] 追従飛行無人航空機の実速度制御に関する一考察 (1)  
○ 榎本 圭祐, 山崎 武志, 高野 博行, 馬場 順昭(防衛大学校)
- [2] 積分型最適サーボに基づく出力フィードバック制御器設計 (9)  
○ 近藤 弘幸, 越智 徳昌(防衛大学校)
- [3] 非線形計画法によるパラグライダーのパラメータ同定 (15)  
○ 横山 信宏(防衛大学校)

10:45-12:00 [航法] 司会:藤森 篤(山梨大学)

- [4] 逆ダイナミクス法を用いたインフライトシミュレーションのための制御系 (23)  
吉田 大介(航空自衛隊)  
○ 山崎 武志, 高野 博行, 馬場 順昭(防衛大学校)
- [5] 航空機の4制御変数質点モデルの実用性に関する一研究 (31)  
○ 今度 史昭, 平家 裕貴(信州大学)
- [6] センサ誤差モデルの同定とGPS/INS 複合航法システムの精度予測 (39)  
○ 大手 直樹(首都大学東京)  
藤原 健, 張替 正敏(宇宙航空研究開発機構)

13:00-13:05 「先端航法誘導技術調査研究会」 主査挨拶

上野 誠也(横浜国立大学)

13:05-14:05 [特別講演 1] 司会:越智 徳昌(防衛大学校)

- [7] 協調ビークルとネットワーク制御 (47)  
生天目 章(防衛大学校)

14:15-15:30 [軌道決定・推定] 司会:張替 正敏(宇宙航空研究開発機構)

- [8] 探査機の差分電波観測を用いた軌道推定 (47)  
○ 市川 勉(宇宙航空研究開発機構)
- [9] Hill 方程式を用いた低高度衛星の軌道決定について (53)  
○ 吉岡 隆裕, 村田 正秋(防衛大学校)
- [10] 楕円軌道上のフォーメーションフライト (59)  
○ 坂東 麻衣, 市川 朗(京都大学)

15:40-16:30 [制御(1)] 司会:千田 有一(信州大学)

- [11] ランク拘束 LMI を用いた低次元ゲインスケジューリング飛行制御器設計 (65)  
○ 藤森 篤, 米山 浩司(山梨大学)
- [12] 入力拘束を考慮した柔軟衛星のモデル予測制御 (71)  
○ 木田 隆, 長塩 知之(電気通信大学)

16:40-17:40 [特別講演 2] 司会:上野 誠也(横浜国立大学)

- [13] SSM による軌道誘導車両ロボットの高速化 (77)  
滝田 好宏(防衛大学校)

18:00-20:00 懇 親 会

5月15日(金)

9:00-10:40 [最適化・最適制御] 司会:長塩 知之(電気通信大学)

- [14] ペナルティ関数法を用いた最適制御理論による剛体航空機機動に関する一覽書 (75)  
○ 福井 慎治, 高野 博行, 山崎 武志(防衛大学校)
- [15] リアルタイム数値最適化とSMCによるR/C車両制御実験 (81)  
○ 栗島 佑典, 野中 謙一郎(東京都市大学)
- [16] 巡航中ヘリコプタの最短時間移動問題 (89)  
○ 上野 誠也, 國分 謙介, 篠 章子(横浜国立大学)
- [17] トレッド可変車両のReceding Horizon制御による障害物回避 (93)  
○ 大川 功, 野中 謙一郎(東京都市大学)

10:50-12:30 [制御(2)] 司会:野中 謙一郎(東京都市大学)

- [18] 入力整形による柔軟衛星の姿勢角変更と実験による検証 (97)  
○ 岸本 長, 山田 敦大, 長塩 知之, 木田 隆(電気通信大学)  
山口 功(宇宙航空研究開発機構)
- [19] 偏心ホイールを擾乱源とする宇宙機の姿勢制御 (103)  
○ 門倉 雄大, 坪内 健, 長塩 知之, 木田 隆(電気通信大学)  
山口 功(宇宙航空研究開発機構)
- [20] 最適予見制御を用いた乱気流中の航空機の揺れの制御 (109)  
○ 林 千瑛(首都大学東京)  
張替 正敏(宇宙航空研究開発機構)
- [21] 階層構造化ダイナミックインバージョンとニューラルネットワークによる適応制御 (117)  
○ 二宮 哲次郎(宇宙航空研究開発機構)  
宮沢 与和(九州大学)

12:30-12:35 閉会の挨拶

「先端航法誘導技術調査研究会」副主査 張替 正敏(宇宙航空研究開発機構)

14:00-15:30 見学会 港湾空港技術研究所