

## 目 次

5月15日(木)

9:15-10:30 [飛行制御(1)] 司会:東野 伸一郎(九州大学)

- [1] ステレオ画像計測による月探査ローバの航法制御 (1)  
○ 西田 信一郎, 若林 幸子(宇宙航空研究開発機構)  
[2] 飛翔体と航空機の追跡・回避微分ゲームの厳密解に関する一研究 (7)  
○ 今度 史昭(信州大学)  
[3] 情報量フィードバックを用いた航空機の衝突回避則 (13)  
○ 上野 誠也, 樋口 丈浩, 岩間 菊子(横浜国立大学)

10:45-12:00 [柔構造制御] 司会:千田 有一(信州大学)

- [4] 能動フラッタ抑止に対する低次元ゲインスケジューリング制御系設計 (17)  
○ 藤森 篤(山梨大学)  
[5] 大型柔軟衛星 ASTRO-G の高精度スイッチングマヌーバのための制御手法に関する予備検討 (25)  
○ 長塩 知之, 木田 隆(電気通信大学)  
　　巳谷 真司, 大谷 崇, 山口 功, 葛西 時雄(宇宙航空研究開発機構)  
　　濱田 吉郎, 井川 寛隆, 坂井 真一郎, 坂東 信尚(宇宙航空研究開発機構)  
　　中畠 勉(東京大学)  
[6] 柔軟構造を有する人工衛星 ASTRO-G の高速姿勢変更のための制御手法 (33)  
○ 中畠 勉(東京大学)  
　　坂東 信尚, 坂井 真一郎(宇宙航空研究開発機構)  
　　長塩 知之, 木田 隆(電気通信大学)  
　　葛西 時雄, 山口 功, 大谷 崇, 斎藤 宏文(宇宙航空研究開発機構)

13:00-13:05 「先端航法誘導技術調査研究会」主査挨拶

上野 誠也(横浜国立大学)

13:05-14:05 [特別講演] 司会:宮沢 与和(九州大学)

- [7] 自動車の衝突回避問題とその背景  
川邊 武俊(九州大学)

14:20-16:00 [UAV・UAS] 司会:今度 史昭(信州大学)

- [8] UAVの自動着陸に関する一研究 (39)  
○ 平家 祐貴, 等々力 秋夫, 今度 史昭(信州大学)  
[9] 障害物回避を考慮した複数 UAS のリアルタイムパスプランニング (45)  
○ 竹林 俊宏(九州大学)  
　　石井 麻起子(三菱重工業株式会社)  
　　東野 伸一郎(九州大学)  
[10] 横力で旋回する航空機の最適パスプランニング (53)  
○ 横山 信宏, 越智 徳昌(防衛大学校)  
[11] シンプルなアビオニクスを用いた小型 UAS の開発と飛行実証 (61)  
○ 小村 匠太郎(九州大学)  
　　河野 道紀(川崎重工業株式会社)  
　　東野 伸一郎(九州大学)

16:15-17:30 [メカニカルシステム] 司会:藤森 篤(山梨大学)

- [12] 地面付近におけるRCヘリコプターの高度制御実験 (69)  
○ 永田 貴久, 野中 謙一郎(武藏工業大学)  
[13] リアクションホイールを用いた二足歩行ロボットの一研究 (73)  
○ 劉 愛軍, エンヒ, 高津 幸紀, 館場 隆樹, 今度 史昭(信州大学)  
[14] 三次元等方脚配置をもつ脚式探査ローバの運動学的考察と開発 (81)  
○ 錦織 慎治, 松原 学, 外本 伸治(九州大学)

17:45-19:30 懇親会

5月16日(金)

9:15—10:55 【OS:周期境界条件における最適制御】司会:上野 誠也(横浜国立大学)

[15] CMG搭載衛星の最適線返姿勢変更

(87)

○ 上野 誠也(横浜国立大学)

[16] 入力区間に制限のある衛星の相対軌道移行

(91)

○ 篠田 修平, 市川 朗(京都大学)

[17] 宇宙マニピュレータ用周期的最適制御則のロバスト性検証

(97)

○ 樋口 丈浩, 上野 誠也(横浜国立大学)

[18] 船舶の最適保針問題に与える周期的波浪外力の影響

(103)

○ 牧 敦生, 梅田 直哉(大阪大学)

○ 上野 誠也(横浜国立大学)

11:10—12:00 【非線形制御】司会:越智 徳昌(防衛大学校)

[19] 非線形制御とSMCを用いた車両運動制御の実機検証

(111)

○ 山本 穂, 野中 謙一郎(武藏工業大学)

[20] 深海掘削用ライザーパイントリ制御系の計算機援用設計

(117)

○ 梶原 宏之(九州大学)

大坪 和久(海上技術安全研究所)

五百木 陵行(三井造船昭島研究所)

上村 幸平(デンソー)

乗富 賢藏(九州大学)

13:00—14:15 【飛行制御(2)】司会:村田 正秋(防衛大学校)

[21] 動力付パラグライダーの線形モデル特性の解析

(121)

○ 渡辺 雅仁, 越智 徳昌(防衛大学校)

[22] 最適レギュレータを用いた乱気流中の航空機の揺れの制御

(129)

○ 林 千瑛(首都大学東京)

張替 正敏(宇宙航空研究開発機構)

[23] 階層構造化ダイナミックインパージョンを用いた2自由度飛行制御系についての基礎的検討 (135)

○ 川口 純一郎, 宮沢 与和(九州大学)

二宮 哲次郎(宇宙航空研究開発機構)

14:30—16:10 【航法】司会:張替 正敏(宇宙航空研究開発機構)

[24] GPSによる衛星CHAMPの1点測位における精密曆の利用

(143)

○ 村田 正秋, 金子 裕美(防衛大学校)

[25] 探査機の航法に関する一考察

(149)

○ 市川 勉(宇宙航空研究開発機構)

[26] 階層構造化ダイナミックインパージョン飛行制御則のシミュレーションによる評価

(157)

○ 宮沢 与和, 川口 純一郎(九州大学)

二宮 哲次郎(宇宙航空研究開発機構)

[27] 回転カメラによるステレオ画像を用いた自己位置同定

(161)

○ 藤井 淳也, 藤田 浩輝, 外本 伸治(九州大学)

16:10—16:15 閉会の挨拶

「先端航法誘導技術調査研究会」副主査 張替正敏(宇宙航空研究開発機構)