

取消講演一覧(16日午後10時現在)

- 161-1-2 制御ループトポロジー最適化による省エネルギー化制御系設計／○藤井憲三(出光興産), 山本透(広島大学)
- 161-1-4 遺伝的アルゴリズムを用いた鉄鋼製造ラインの操業最適化／○角谷 泰則(住友金属工業株式会社), 矢野森 義雄(住友金属工業(株)), 谷野 哲三(大阪大学大学院), 巽 啓司(大阪大学大学院), 吉田 央(大阪大学大学院)
- 162-1-4 エネルギーシステムの総合効率分析評価に関する考察／○飯野 穰(株式会社 東芝)
- 163-1-3 災害監視小型固定翼無人機自動回収に向けての予備検討／○牧 緑(宇宙航空研究開発機構), 竹田繁一(JAST), 石川和敏(JAXA)
- 165-1-1 マルチエージェントの協調捕獲によるターゲットの誘導／○宮崎 裕史(電気通信大学), 桜間 一徳(電気通信大学), 中野 和司(電気通信大学)
- 165-1-2 Formation Control with Velocity Assignment for Second-order Multi-agent Systems with Heterogeneous Time-delays／○Kazunori Sakurama(The University of Electro-Communications), Kazushi Nakano(The University of Electro-Communications)
- 161-2-1 逐次2次計画法を用いた熱延巻取温度制御における熱伝達係数の自動メンテナンス技術／○太田武(住友金属工業株式会社), 橋 久好(住友金属工業株式会社), 辻村 潤一(住友金属工業株式会社), 武衛 康彦(住友金属工業株式会社), 松本 和男(住友金属工業株式会社)
- 161-2-2 日常の運転データを用いたプラントの動特性変化同定手法ーイベント駆動型同定手法ー／伊藤 秀之(富士電機システムズ株式会社), ○鈴木 聡(富士電機システムズ株式会社), 松本 宏治(富士電機システムズ株式会社), 中澤 親志(富士電機システムズ株式会社)
- 163-2-1 むだ時間を考慮した時間軸状態制御形による非ホロノミック車両の制御／○門田 啓史(東京都市大学), 野中 謙一郎(東京都市大学)
- 163-2-2 Nonlinear Dynamic Inversionに基づく制御系の一解析手法／○横山 信宏(防衛大学校)
- 165-2-3 マルチエージェントシステムに対する視覚フィードバック型協調制御／○伊吹 竜也(東京工業大学), 畑中 健志(東京工業大学), 藤田 政之(東京工業大学)
- 166-2-3 劣駆動システムの投球運動制御と爆発不安定性の解析／○小路拓也(東京工業大学), 関口 和真(東京工業大学), 三平満司(東京工業大学)
- 166-2-4 ベジェ曲線を用いた投球運動の最適経路設計／○鈴木 光(東京工業大学), 関口 和真(東京工業大学), 三平 満司(東京工業大学)
- 162-3-2 データセンタ向け自然エネルギーを活用した空調熱源機器制御の省コスト効果／○河合 富貴子(富士電機システムズ株式会社), 鈴木 亮平(富士電機システムズ株式会社), 横田 恵美(富士電機システムズ株式会社), 中澤 親志(富士電機システムズ株式会社), 峰岸 裕一郎(富士電機ホールディングス)
- 166-3-4 FIM Analysis for EKF-based SLAM with Intermittent Measurements／Hamzah Bin Ahmad(Kanazawa University), ○Toru Namerikawa(Keio University)
- 167-3-3 Transverse Linearizationを用いたDenguribotによる周期運動安定化／○吉田 峰由生(東京工業大学), 三平 満司(東京工業大学), Anton Shiriaev(Department of Applied Physics and Electronics Umea University)
- 171-1-2 モデル予測制御のための外乱抑制機構の安定性と性能／○丹下 吉雄(富士電機システムズ株式会社), 中澤 親志(富士電機システムズ)
- 173-1-2 タイヤ摩擦円を考慮した組込みCPU用モデル予測障害物回避制御／○大川 功(東京都市大学), 野中 謙一郎(東京都市大学)
- 175-1-4 パーソナルスペースを考慮した群集挙動モデルの導出と動特性の解析／○猪鹿倉 貴史(首都大学東京), 清水 剛(首都大学東京), 石橋 良太(首都大学東京), 児島 晃(首都大学東京)
- 176-1-2 多入力システムの不変相対次数を用いたパラメライズ／○関口 和真(東京工業大学), 三平満司(東京工業大学)
- 177-1-3 状態フィードバック型動的リセット制御の設計ー連続時間制御器およびリセット則の同時設計ー／○佐藤 淳(岩手大学)
- 178-1-4 Reweighted l1 norm minimization approach to Matrix Rank Minimization for System Identification / ○Katsumi Konishi(Kogakuin University)
- 185-1-4 付加的な非最小位相特性を考慮した離散時間 H_∞ 状態フィードバック則について／○端倉 弘太郎(首都大学東京), 児島 晃(首都大学東京)
- 187-1-1 多項式と時系列データを用いた終端状態制御／○平田 光男(宇都宮大学), 上野 藤丸(宇都宮大学)
- 181-2-3 State Estimation of Uncertain Discrete Time Linear Systems under Communication Constraints / Koji Tsumura(The University of Tokyo), ○MATEE IRANOPPAIBOON(The University of Tokyo)
- 182-2-1 疑似周期信号に対する最小二乗法を用いた細胞周期のタンパク質ネットワークの推定／○高橋 知子(慶應義塾大学), 東 剛人(宇都宮大学), 足立 修一(慶應義塾大学)
- 182-2-2 Cdh1とCdc20タンパク質の結合を考慮した9次元細胞周期システムのロバストネス解析／○伊藤 まゆ美(慶應義塾大学), 高橋 知子(慶應義塾大学), 東 剛人(宇都宮大学), 足立 修一(慶應義塾大学)
- 184-2-1 二足歩行ロボットのトルク制御を用いた歩行／○鈴木 宏武(明治大学), 鎌田 弘之(明治大学理工学部電気電子生命学科教授)
- 186-2-4 Tricopter型UAVのシステム解析と非線形制御／○片岡 泰之(東京工業大学), 関口 和真(東京工業大学), 三平満司(東京工業大学)

※177-1-3を追加(3/16 午後10時)

※162-1-4, 187-1-1, 184-2-1を追加(3/16 午後4時)